

1 Circuit linéaire en régime sinusoïdal forcé

1.1 Régime sinusoïdal

On considère un circuit linéaire soumis à une tension d'entrée sinusoïdale :

$$e(t) = E_m \cos(\omega t + \varphi_e)$$

où :

- E_m est l'amplitude de la tension d'entrée ;
- ω est la pulsation, exprimée en rad.s^{-1} ;
- φ_e est la phase à l'origine.

La fréquence f et la pulsation ω sont reliées par :

$$\omega = 2\pi f$$

où f est exprimée en hertz (Hz).

Remarque : Une fonction sinusoïdale est une fonction qui possède **une seule fréquence**.

1.2 Réponse d'un circuit linéaire

En régime sinusoïdal forcé, si l'entrée d'un circuit linéaire est sinusoïdale de pulsation ω , alors la sortie est également sinusoïdale de même pulsation :

$$s(t) = S_m \cos(\omega t + \varphi_s)$$

Le circuit ne modifie donc pas la fréquence du signal sinusoïdal. En revanche, il peut modifier :

- son amplitude ;
- sa phase.

Ainsi :

$$e(t) = E_m \cos(\omega t + \varphi_e)$$

devient à la sortie :

$$s(t) = S_m \cos(\omega t + \varphi_s)$$

Le déphasage de la sortie par rapport à l'entrée est :

$$\varphi = \varphi_s - \varphi_e$$

Remarque : Un circuit est linéaire si il ne contient pas des composants non linéaire comme la diode, l'ampli.opérationnel en régime de saturation... .

2 Représentation complexe

Pour simplifier l'étude des circuits en régime sinusoïdal, on utilise la représentation complexe.

À la tension :

$$e(t) = E_m \cos(\omega t + \varphi_e)$$

on associe l'amplitude complexe :

$$\underline{E} = E_m e^{j\varphi_e}$$

De même, à :

$$s(t) = S_m \cos(\omega t + \varphi_s)$$

on associe :

$$\underline{S} = S_m e^{j\varphi_s}$$

Dans cette représentation, la dérivation par rapport au temps correspond à une multiplication par $j\omega$:

$$\frac{d}{dt} \longleftrightarrow j\omega$$

et l'intégration correspond à une division par $j\omega$:

$$\int dt \longleftrightarrow \frac{1}{j\omega}$$

3 Impédances complexes

En régime sinusoïdal forcé, la relation entre la tension et le courant aux bornes d'un dipôle s'écrit :

$$\underline{U} = Z \underline{I}$$

où Z représente l'impédance complexe du dipôle.

Pour les dipôles usuels :

Dipôle	Impédance complexe
Résistance	$Z_R = R$
Condensateur	$Z_C = \frac{1}{jC\omega}$
Bobine	$Z_L = jL\omega$

On peut alors appliquer les lois habituelles de l'électrocinétique en utilisant les impédances complexes :

— loi des nœuds ;

- loi des mailles ;
- diviseur de tension ;
- diviseur de courant.

4 Notion de filtre

On considère un circuit possédant une tension d'entrée $e(t)$ et une tension de sortie $s(t)$. Pour une entrée sinusoïdale, le circuit peut :

- transmettre le signal ;
- atténuer ou amplifier le signal ;
- modifier sa phase.

La réponse du circuit dépend généralement de la fréquence du signal d'entrée. (Le circuit ne modifie pas la fréquence)

Définition :

Un **filtre** est un circuit linéaire dont la réponse dépend de la fréquence du signal d'entrée.

5 Fonction de transfert

Pour une entrée et une sortie sinusoïdales de même pulsation ω , on définit la fonction de transfert complexe par :

$$\underline{H}(j\omega) = \frac{\underline{S}}{\underline{E}}$$

avec :

$$\underline{E} = E_m e^{j\varphi_e}$$

et :

$$\underline{S} = S_m e^{j\varphi_s}$$

On obtient alors :

$$\underline{H}(j\omega) = \frac{S_m}{E_m} e^{j(\varphi_s - \varphi_e)}$$

La fonction de transfert peut donc s'écrire sous la forme :

$$H(j\omega) = |H(j\omega)| e^{j\varphi(\omega)}$$

où :

$$|H(j\omega)| = \frac{S_m}{E_m}$$

représente le gain en amplitude, et :

$$\varphi(\omega) = \arg(H(j\omega)) = \varphi_s - \varphi_e$$

représente le déphasage de la sortie par rapport à l'entrée.

6 Gain et déphasage d'un filtre

La fonction de transfert complexe d'un filtre s'écrit :

$$H(j\omega) = |H(j\omega)|e^{j\varphi(\omega)}$$

où :

- $|H(j\omega)|$ représente le gain en amplitude ;
- $\varphi(\omega)$ représente le déphasage de la sortie par rapport à l'entrée.

6.1 Gain en amplitude

Le gain en amplitude du filtre est défini par :

$$G(\omega) = |H(j\omega)| = \frac{S_m}{E_m}$$

où E_m et S_m représentent respectivement les amplitudes des signaux d'entrée et de sortie. On distingue trois situations :

- $G > 1$: le signal est amplifié,
- $G = 1$: le signal est transmis sans modification d'amplitude,
- $G < 1$: le signal est atténué.

6.2 Gain en décibels

Pour étudier le comportement d'un filtre sur une large gamme de fréquences, on introduit le gain en décibels :

$$G_{dB}(\omega) = 20 \log_{10} |H(j\omega)|$$

Ainsi :

$$G_{dB} = 20 \log_{10} \left(\frac{S_m}{E_m} \right)$$

Quelques valeurs importantes sont données dans le tableau suivant :

Gain $ H $	Gain en décibels
10	20 dB
1	0 dB
$\frac{1}{\sqrt{2}}$	≈ -3 dB
$\frac{1}{10}$	-20 dB

6.3 Déphasage

Le déphasage de la sortie par rapport à l'entrée est donné par :

$$\varphi(\omega) = \arg [H(j\omega)]$$

On a également :

$$\varphi(\omega) = \varphi_s - \varphi_e$$

Si :

$$\varphi > 0,$$

la sortie est en avance de phase sur l'entrée.

Si :

$$\varphi < 0,$$

la sortie est en retard de phase sur l'entrée.

7 Diagrammes de Bode

Le comportement fréquentiel d'un filtre est généralement représenté à l'aide des **diagrammes de Bode**.

Ils sont constitués de deux représentations :

1. le diagramme de gain ;
2. le diagramme de phase.

L'axe horizontal représente la pulsation ω ou la fréquence f sur une échelle logarithmique.

7.1 Diagramme de gain

Le diagramme de gain représente :

$$G_{dB} = 20 \log_{10} |H(j\omega)|$$

en fonction de $\log(\omega)$.

L'utilisation d'une échelle logarithmique permet de représenter sur un même graphique une très large gamme de fréquences.

7.2 Décade

On appelle **décade** un intervalle de fréquences pour lequel la fréquence est multipliée par 10.

Par exemple :

$$10 \text{ Hz} \longrightarrow 100 \text{ Hz}$$

représente une décade.

De même :

$$100 \text{ Hz} \longrightarrow 1000 \text{ Hz}$$

représente également une décade.
Une pente de :

$$-20 \text{ dB/décade}$$

signifie donc que le gain diminue de 20 dB lorsque la fréquence est multipliée par 10.

7.3 Diagramme de phase

Le diagramme de phase représente :

$$\varphi(\omega) = \arg H(j\omega)$$

en fonction de $\log(\omega)$.

La phase est généralement exprimée en degrés ou en radians.

8 Bande passante

La **bande passante** d'un filtre est l'ensemble des fréquences pour lesquelles le signal est suffisamment transmis.

On définit généralement la bande passante à -3 dB .

Si $G_{\text{dB,max}}$ désigne le gain maximal du filtre, la bande passante correspond aux fréquences vérifiant :

$$G_{\text{dB}} \geq G_{\text{dB,max}} - 3 \text{ dB}$$

En utilisant le gain en amplitude, cette condition devient :

$$|H(j\omega)| \geq \frac{|H|_{\text{max}}}{\sqrt{2}}$$

9 Fréquence de coupure

Une **fréquence de coupure** est une fréquence située à la limite de la bande passante.

À la fréquence de coupure f_c , le gain en amplitude vérifie :

$$|H(j\omega_c)| = \frac{|H|_{\text{max}}}{\sqrt{2}}$$

où :

$$\omega_c = 2\pi f_c$$

En décibels :

$$G_{\text{dB}}(\omega_c) = G_{\text{dB,max}} - 3 \text{ dB}$$

Dans le cas particulier où :

$$|H|_{\text{max}} = 1,$$

on obtient :

$$|H(j\omega_c)| = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

et :

$$G_{\text{dB}}(\omega_c) = -3 \text{ dB}$$

10 Classification des filtres

Selon les fréquences qu'ils transmettent ou atténuent leurs amplitudes, on distingue principalement quatre types de filtres.

10.1 Filtre passe-bas

Un filtre **passe-bas** transmet les basses fréquences et atténue l'amplitude des hautes fréquences.

Idéalement :

$$\begin{cases} f < f_c & : \text{fréquences transmises,} \\ f > f_c & : \text{fréquences atténuées.} \end{cases}$$

10.2 Filtre passe-haut

Un filtre **passe-haut** atténue les amplitudes des basses fréquences et transmet les amplitudes des hautes fréquences.

Idéalement :

$$\begin{cases} f < f_c & : \text{fréquences atténuées,} \\ f > f_c & : \text{fréquences transmises.} \end{cases}$$

10.3 Filtre passe-bande

Un filtre **passe-bande** transmet principalement les fréquences comprises entre deux fréquences de coupure f_{c1} et f_{c2} :

$$f_{c1} < f < f_{c2}$$

Sa largeur de bande est :

$$\Delta f = f_{c2} - f_{c1}$$

10.4 Filtre coupe-bande

Un filtre **coupe-bande**, appelé également filtre réjecteur, atténue principalement l'amplitude des fréquences comprises entre deux fréquences de coupure :

$$f_{c1} < f < f_{c2}$$

et transmet les fréquences situées à l'extérieur de cet intervalle.

11 Ordre d'un filtre

L'ordre d'un filtre est déterminé par le degré du polynôme en $j\omega$ présent au dénominateur de sa fonction de transfert.

Par exemple, une fonction de transfert de la forme :

$$H(j\omega) = \frac{H_0}{1 + j\frac{\omega}{\omega_c}}$$

correspond à un **filtre du premier ordre**.

Une fonction de transfert contenant un terme en $(j\omega)^2$ au dénominateur correspond généralement à un filtre du deuxième ordre.

Pour un filtre du premier ordre, la pente asymptotique associée à un pôle est :

$$-20 \text{ dB/décade}$$

tandis que celle associée à un zéro est :

$$+20 \text{ dB/décade}$$

12 Filtre passe-bas du premier ordre

12.1 Étude qualitative

Considérons un circuit constitué d'une résistance R et d'un condensateur C montés en série. La tension de sortie $s(t)$ est prise aux bornes du condensateur.

Avant d'effectuer les calculs, on peut prévoir qualitativement le comportement du circuit.

À basse fréquence

L'impédance du condensateur est :

$$Z_C = \frac{1}{jC\omega}$$

Lorsque :

$$\omega \longrightarrow 0,$$

on a :

$$|Z_C| \longrightarrow +\infty.$$

Le condensateur se comporte alors comme un interrupteur ouvert. La tension de sortie est pratiquement égale à la tension d'entrée :

$$s(t) \simeq e(t)$$

Le circuit transmet donc les basses fréquences.

À haute fréquence

Lorsque :

$$\omega \longrightarrow +\infty,$$

on a :

$$|Z_C| \longrightarrow 0.$$

Le condensateur se comporte alors comme un court-circuit.

La tension à ses bornes tend vers zéro :

$$s(t) \simeq 0$$

Le circuit atténue donc les hautes fréquences.

On prévoit ainsi que le circuit est un :

$$\text{filtre passe-bas}$$

12.2 Fonction de transfert

Les impédances de la résistance et du condensateur sont :

$$Z_R = R$$

et :

$$Z_C = \frac{1}{jC\omega}.$$

En appliquant la relation du diviseur de tension :

$$\underline{S} = \frac{Z_C}{Z_R + Z_C} \underline{E}$$

d'où :

$$H(j\omega) = \frac{\underline{S}}{\underline{E}} = \frac{Z_C}{Z_R + Z_C}.$$

Ainsi :

$$H(j\omega) = \frac{\frac{1}{jC\omega}}{R + \frac{1}{jC\omega}}.$$

En multipliant le numérateur et le dénominateur par $jC\omega$, on obtient :

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 + jRC\omega}$$

On introduit la pulsation de coupure :

$$\omega_c = \frac{1}{RC}$$

La fonction de transfert prend alors la forme canonique :

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 + j\frac{\omega}{\omega_c}}$$

La fréquence de coupure est donc :

$$f_c = \frac{\omega_c}{2\pi} = \frac{1}{2\pi RC}$$

12.3 Gain en amplitude

Le gain en amplitude est :

$$G(\omega) = |H(j\omega)|.$$

À partir de :

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 + j\frac{\omega}{\omega_c}},$$

on obtient :

$$G(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{\omega}{\omega_c}\right)^2}}$$

12.4 Gain en décibels

Le gain en décibels est défini par :

$$G_{\text{dB}} = 20 \log_{10} |H(j\omega)|.$$

Ainsi :

$$G_{\text{dB}} = 20 \log_{10} \left[\frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{\omega}{\omega_c}\right)^2}} \right].$$

On obtient finalement :

$$G_{\text{dB}} = -10 \log_{10} \left[1 + \left(\frac{\omega}{\omega_c}\right)^2 \right]$$

12.5 Étude asymptotique du gain

Basses fréquences : $\omega \ll \omega_c$

Si :

$$\frac{\omega}{\omega_c} \ll 1,$$

alors :

$$H(j\omega) \simeq 1.$$

Par conséquent :

$$\boxed{|H| \simeq 1}$$

et :

$$\boxed{G_{\text{dB}} \simeq 0 \text{ dB}}.$$

Le diagramme asymptotique est donc horizontal.

Hautes fréquences : $\omega \gg \omega_c$

Si :

$$\frac{\omega}{\omega_c} \gg 1,$$

alors :

$$H(j\omega) \simeq \frac{1}{j\frac{\omega}{\omega_c}} = \frac{\omega_c}{j\omega}.$$

Ainsi :

$$|H| \simeq \frac{\omega_c}{\omega}.$$

Le gain en décibels devient :

$$G_{\text{dB}} \simeq 20 \log_{10} \left(\frac{\omega_c}{\omega} \right).$$

Donc :

$$\boxed{G_{\text{dB}} \simeq -20 \log_{10} \left(\frac{\omega}{\omega_c} \right)}$$

Lorsque la pulsation est multipliée par 10, le gain diminue de 20 dB.

La pente de l'asymptote est donc :

$$\boxed{-20 \text{ dB/décade}}$$

12.6 Étude à la pulsation de coupure

Pour :

$$\omega = \omega_c,$$

le gain vaut :

$$|H(j\omega_c)| = \frac{1}{\sqrt{1+1}}$$

soit :

$$|H(j\omega_c)| = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

Le gain en décibels vaut alors :

$$G_{\text{dB}}(\omega_c) = 20 \log_{10} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \right).$$

Ainsi :

$$G_{\text{dB}}(\omega_c) \simeq -3 \text{ dB}$$

La fréquence f_c est donc bien la fréquence de coupure à -3 dB .

12.7 Déphasage

La fonction de transfert est :

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 + j\frac{\omega}{\omega_c}}.$$

Son argument vaut :

$$\varphi(\omega) = -\arctan \left(\frac{\omega}{\omega_c} \right)$$

Étudions les trois cas caractéristiques.

Basses fréquences

Pour :

$$\omega \ll \omega_c,$$

on a :

$$\varphi \simeq 0$$

La sortie est pratiquement en phase avec l'entrée.

À la pulsation de coupure

Pour :

$$\omega = \omega_c,$$

on obtient :

$$\varphi = -\arctan(1)$$

donc :

$$\varphi = -\frac{\pi}{4} = -45^\circ$$

Hautes fréquences

Pour :

$$\omega \gg \omega_c,$$

on obtient :

$$\varphi \simeq -\frac{\pi}{2} = -90^\circ$$

12.8 Bilan

Les résultats essentiels du filtre passe-bas du premier ordre sont regroupés dans le tableau suivant :

	$\omega \ll \omega_c$	$\omega = \omega_c$	$\omega \gg \omega_c$
$ H $	1	$\frac{1}{\sqrt{2}}$	$\frac{\omega_c}{\omega}$
G_{dB}	0	-3 dB	$-20 \log_{10} \left(\frac{\omega}{\omega_c} \right)$
φ	0°	-45°	-90°

On retient donc :

$$\begin{aligned} \omega \ll \omega_c &\Rightarrow \text{signal transmis} \\ \omega = \omega_c &\Rightarrow G_{\text{dB}} = -3 \text{ dB} \\ \omega \gg \omega_c &\Rightarrow \text{signal fortement atténué} \end{aligned}$$

Le circuit RC avec la sortie aux bornes du condensateur constitue donc un **filtre passe-bas du premier ordre**.

12.9 Diagramme de Bode du filtre passe-bas

La fonction de transfert du filtre passe-bas du premier ordre est :

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 + j\frac{\omega}{\omega_c}}$$

Le gain en décibels est :

$$G_{\text{dB}} = -10 \log_{10} \left[1 + \left(\frac{\omega}{\omega_c} \right)^2 \right]$$

et la phase est :

$$\varphi(\omega) = -\arctan \left(\frac{\omega}{\omega_c} \right)$$

Diagramme asymptotique du gain

Pour les basses fréquences :

$$\omega \ll \omega_c$$

on a :

$$G_{\text{dB}} \simeq 0 \text{ dB}$$

L'asymptote est donc une droite horizontale.

Pour les hautes fréquences :

$$\omega \gg \omega_c$$

on obtient :

$$G_{\text{dB}} \simeq -20 \log_{10} \left(\frac{\omega}{\omega_c} \right)$$

Cette asymptote possède une pente :

$$-20 \text{ dB/décade}$$

À la pulsation de coupure :

$$\omega = \omega_c$$

le gain réel vaut :

$$G_{\text{dB}}(\omega_c) = -3 \text{ dB}$$

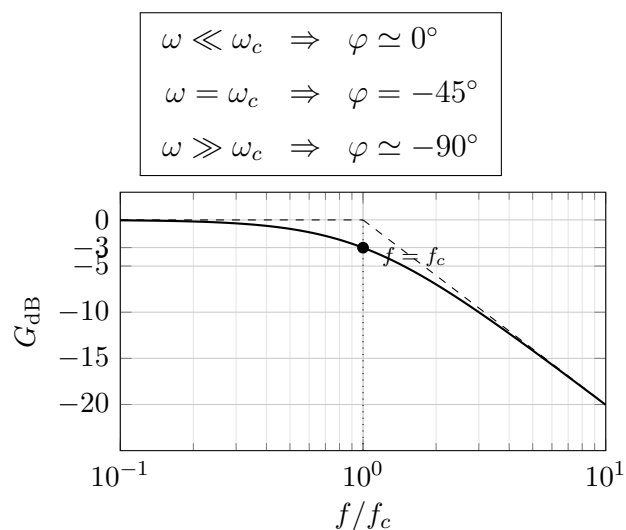
La courbe réelle passe donc 3 dB sous l'intersection des deux asymptotes.

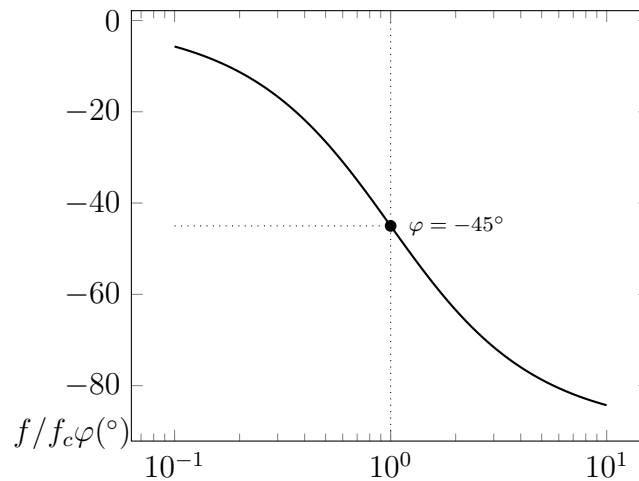
Diagramme de phase

La phase est donnée par :

$$\varphi(\omega) = -\arctan \left(\frac{\omega}{\omega_c} \right)$$

On retient :





13 Filtre passe-haut du premier ordre

13.1 Étude qualitative

Considérons un circuit constitué d'un condensateur C et d'une résistance R montés en série.

La tension de sortie $s(t)$ est prise aux bornes de la résistance.

L'impédance du condensateur est :

$$Z_C = \frac{1}{jC\omega}$$

À basse fréquence

Lorsque :

$$\omega \longrightarrow 0,$$

on a :

$$|Z_C| \longrightarrow +\infty.$$

Le condensateur se comporte alors comme un interrupteur ouvert.

Le courant dans le circuit tend vers zéro et la tension aux bornes de la résistance tend également vers zéro :

$$s(t) \simeq 0$$

Les basses fréquences sont donc fortement atténuées.

À haute fréquence

Lorsque :

$$\omega \longrightarrow +\infty,$$

on a :

$$|Z_C| \longrightarrow 0.$$

Le condensateur se comporte alors comme un court-circuit.

La tension de sortie devient pratiquement égale à la tension d'entrée :

$$s(t) \simeq e(t)$$

Les hautes fréquences sont donc transmises.

On prévoit que le circuit réalise un :

$$\text{filtre passe-haut}$$

13.2 Fonction de transfert

La sortie étant prise aux bornes de la résistance, le diviseur de tension donne :

$$\underline{S} = \frac{R}{R + \frac{1}{jC\omega}} \underline{E}$$

La fonction de transfert est donc :

$$H(j\omega) = \frac{\underline{S}}{\underline{E}} = \frac{R}{R + \frac{1}{jC\omega}}$$

En multipliant le numérateur et le dénominateur par $jC\omega$, on obtient :

$$H(j\omega) = \frac{jRC\omega}{1 + jRC\omega}$$

On pose :

$$\omega_c = \frac{1}{RC}$$

La fonction de transfert prend alors la forme canonique :

$$H(j\omega) = \frac{j \frac{\omega}{\omega_c}}{1 + j \frac{\omega}{\omega_c}}$$

avec :

$$f_c = \frac{1}{2\pi RC}$$

13.3 Gain en amplitude

Le gain en amplitude est :

$$G(\omega) = |H(j\omega)|$$

soit :

$$G(\omega) = \frac{\frac{\omega}{\omega_c}}{\sqrt{1 + \left(\frac{\omega}{\omega_c}\right)^2}}$$

13.4 Gain en décibels

Le gain en décibels vaut :

$$G_{\text{dB}} = 20 \log_{10} \left[\frac{\frac{\omega}{\omega_c}}{\sqrt{1 + \left(\frac{\omega}{\omega_c}\right)^2}} \right]$$

soit :

$$G_{\text{dB}} = 20 \log_{10} \left(\frac{\omega}{\omega_c} \right) - 10 \log_{10} \left[1 + \left(\frac{\omega}{\omega_c} \right)^2 \right]$$

13.5 Étude asymptotique du gain

Basses fréquences : $\omega \ll \omega_c$

Dans ce domaine :

$$1 + \left(\frac{\omega}{\omega_c} \right)^2 \simeq 1$$

donc :

$$H(j\omega) \simeq j \frac{\omega}{\omega_c}$$

et :

$$|H| \simeq \frac{\omega}{\omega_c}$$

Le gain en décibels devient :

$$G_{\text{dB}} \simeq 20 \log_{10} \left(\frac{\omega}{\omega_c} \right)$$

L'asymptote possède donc une pente :

$$+20 \text{ dB/décade}$$

Hautes fréquences : $\omega \gg \omega_c$

Dans ce domaine :

$$H(j\omega) \simeq \frac{j\omega/\omega_c}{j\omega/\omega_c}$$

donc :

$$H(j\omega) \simeq 1$$

Ainsi :

$$|H| \simeq 1$$

et :

$$G_{\text{dB}} \simeq 0 \text{ dB}$$

L'asymptote est donc horizontale.

13.6 Étude à la pulsation de coupure

Pour :

$$\omega = \omega_c,$$

on obtient :

$$|H(j\omega_c)| = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

donc :

$$|H(j\omega_c)| = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

et :

$$G_{\text{dB}}(\omega_c) = -3 \text{ dB}$$

13.7 Déphasage

La fonction de transfert est :

$$H(j\omega) = \frac{j\frac{\omega}{\omega_c}}{1 + j\frac{\omega}{\omega_c}}$$

La phase est donc :

$$\varphi = \arg\left(j\frac{\omega}{\omega_c}\right) - \arg\left(1 + j\frac{\omega}{\omega_c}\right)$$

Pour $\omega > 0$:

$$\arg(j\omega/\omega_c) = \frac{\pi}{2}$$

d'où :

$$\varphi(\omega) = \frac{\pi}{2} - \arctan\left(\frac{\omega}{\omega_c}\right)$$

Basses fréquences

Pour :

$$\omega \ll \omega_c,$$

on obtient :

$$\varphi \simeq +90^\circ$$

À la pulsation de coupure

Pour :

$$\omega = \omega_c,$$

on obtient :

$$\varphi = +45^\circ$$

Hautes fréquences

Pour :

$$\omega \gg \omega_c,$$

on obtient :

$$\varphi \simeq 0^\circ$$

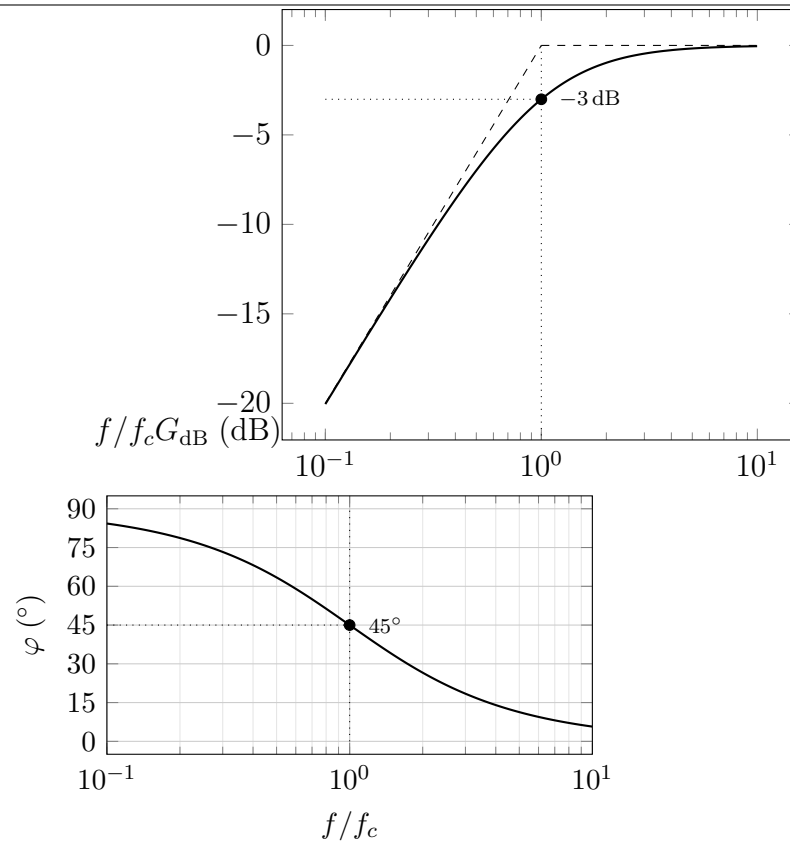
13.8 Bilan du filtre passe-haut

	$\omega \ll \omega_c$	$\omega = \omega_c$	$\omega \gg \omega_c$
$ H $	$\frac{\omega}{\omega_c}$	$\frac{1}{\sqrt{2}}$	1
G_{dB}	$20 \log_{10} \left(\frac{\omega}{\omega_c} \right)$	-3 dB	0 dB
φ	$+90^\circ$	$+45^\circ$	0°

On retient :

$$\begin{aligned}
 \omega \ll \omega_c &\Rightarrow \text{forte atténuation} \\
 \omega = \omega_c &\Rightarrow G_{\text{dB}} = -3 \text{ dB} \\
 \omega \gg \omega_c &\Rightarrow \text{signal transmis}
 \end{aligned}$$

Le circuit RC avec la sortie prise aux bornes de la résistance constitue donc un **filtre passe-haut du premier ordre**.



14 Filtres du deuxième ordre

14.1 Définition

Un filtre est dit du **deuxième ordre** lorsque le dénominateur de sa fonction de transfert est un polynôme du deuxième degré en $j\omega$.

Une forme canonique couramment utilisée est :

$$H(j\omega) = \frac{N(j\omega)}{1 + \frac{j\omega}{Q\omega_0} + \left(\frac{j\omega}{\omega_0}\right)^2}$$

Comme :

$$(j\omega)^2 = -\omega^2,$$

le dénominateur peut également s'écrire :

$$1 - \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2 + j\frac{\omega}{Q\omega_0}$$

où :

- ω_0 est la pulsation propre du filtre ;
- Q est le facteur de qualité ;
- $N(j\omega)$ dépend de la nature du filtre.

La fréquence propre correspondante est :

$$f_0 = \frac{\omega_0}{2\pi}$$

14.2 Rôle du facteur de qualité

Le facteur de qualité Q est un nombre sans dimension qui caractérise notamment la sélectivité et l'éventuelle résonance du filtre.

Plus Q est élevé, plus le comportement du filtre au voisinage de sa pulsation propre peut être marqué.

Dans le cas d'un filtre passe-bande, le facteur de qualité est relié à la largeur de la bande passante par :

$$Q = \frac{\omega_0}{\Delta\omega}$$

avec :

$$\Delta\omega = \omega_{c2} - \omega_{c1}$$

On peut également écrire :

$$Q = \frac{f_0}{\Delta f}$$

avec :

$$\Delta f = f_{c2} - f_{c1}.$$

15 Filtre passe-bas du deuxième ordre

15.1 Forme canonique

La fonction de transfert canonique d'un filtre passe-bas du deuxième ordre est :

$$H(j\omega) = \frac{H_0}{1 - \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2 + j \frac{\omega}{Q\omega_0}}$$

où H_0 représente le gain statique du filtre.

En introduisant la pulsation réduite :

$$x = \frac{\omega}{\omega_0}$$

la fonction de transfert devient :

$$H(j\omega) = \frac{H_0}{1 - x^2 + j \frac{x}{Q}}$$

15.2 Gain en amplitude

Le module de la fonction de transfert est :

$$|H(j\omega)| = \frac{H_0}{\left| 1 - x^2 + j\frac{x}{Q} \right|}$$

Or :

$$\left| 1 - x^2 + j\frac{x}{Q} \right| = \sqrt{(1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2}}$$

On obtient donc :

$$|H(j\omega)| = \frac{H_0}{\sqrt{(1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2}}}$$

soit :

$$|H(j\omega)| = \frac{H_0}{\sqrt{\left[1 - \left(\frac{\omega}{\omega_0} \right)^2 \right]^2 + \frac{1}{Q^2} \left(\frac{\omega}{\omega_0} \right)^2}}$$

15.3 Gain en décibels

Le gain en décibels est :

$$G_{dB} = 20 \log_{10} |H(j\omega)|$$

On obtient :

$$G_{dB} = 20 \log_{10}(H_0) - 10 \log_{10} \left[(1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2} \right]$$

15.4 Étude aux basses fréquences

Pour :

$$\omega \ll \omega_0 \quad \Longleftrightarrow \quad x \ll 1,$$

on peut écrire :

$$1 - x^2 \simeq 1$$

et :

$$\frac{x}{Q} \simeq 0.$$

Ainsi :

$$H(j\omega) \simeq H_0$$

donc :

$$|H| \simeq H_0$$

et :

$$G_{\text{dB}} \simeq 20 \log_{10}(H_0)$$

Si $H_0 = 1$:

$$G_{\text{dB}} \simeq 0 \text{ dB}$$

Les basses fréquences sont donc transmises.

15.5 Étude aux hautes fréquences

Pour :

$$\omega \gg \omega_0 \quad \Longleftrightarrow \quad x \gg 1,$$

le terme dominant du dénominateur est $-x^2$.

On obtient :

$$H(j\omega) \simeq -\frac{H_0}{x^2}$$

soit :

$$H(j\omega) \simeq -H_0 \left(\frac{\omega_0}{\omega} \right)^2$$

Le module vaut donc :

$$|H| \simeq H_0 \left(\frac{\omega_0}{\omega} \right)^2$$

Le gain en décibels devient :

$$G_{\text{dB}} \simeq 20 \log_{10}(H_0) - 40 \log_{10} \left(\frac{\omega}{\omega_0} \right)$$

La pente asymptotique est donc :

$$-40 \text{ dB/décade}$$

C'est une caractéristique importante d'un filtre passe-bas du deuxième ordre.

15.6 Étude à la pulsation propre

Pour :

$$\omega = \omega_0 \quad \Longrightarrow \quad x = 1,$$

la fonction de transfert devient :

$$H(j\omega_0) = \frac{H_0}{j/Q}$$

soit :

$$H(j\omega_0) = -jQH_0.$$

Par conséquent :

$$|H(j\omega_0)| = QH_0$$

et :

$$\varphi(\omega_0) = -\frac{\pi}{2}$$

soit :

$$\varphi(\omega_0) = -90^\circ$$

Attention : ω_0 est la pulsation propre du filtre. Elle ne correspond pas nécessairement à une pulsation de coupure à -3 dB.

15.7 Déphasage

La phase de la fonction de transfert est donnée par l'opposé de l'argument du dénominateur.

Aux basses fréquences :

$$\varphi \simeq 0^\circ$$

À la pulsation propre :

$$\varphi(\omega_0) = -90^\circ$$

Aux hautes fréquences :

$$\varphi \simeq -180^\circ$$

On retient donc :

$$0^\circ \longrightarrow -90^\circ \longrightarrow -180^\circ$$

lorsque la fréquence augmente.

15.8 Phénomène de résonance

Contrairement au filtre passe-bas du premier ordre, un filtre du deuxième ordre peut présenter une **résonance**.

On cherche alors l'existence d'un maximum du gain :

$$|H| = \frac{H_0}{\sqrt{(1-x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2}}}.$$

Le gain présente un maximum pour une pulsation non nulle si :

$$Q > \frac{1}{\sqrt{2}}$$

Dans ce cas, la pulsation de résonance est :

$$\omega_r = \omega_0 \sqrt{1 - \frac{1}{2Q^2}}$$

On remarque que :

$$\omega_r < \omega_0$$

La résonance devient de plus en plus marquée lorsque le facteur de qualité Q augmente.

15.9 Bilan

Pour un filtre passe-bas du deuxième ordre :

$$\begin{aligned} \omega \ll \omega_0 &\Rightarrow |H| \simeq H_0 \\ \omega = \omega_0 &\Rightarrow |H| = QH_0 \\ \omega \gg \omega_0 &\Rightarrow |H| \simeq H_0 \left(\frac{\omega_0}{\omega} \right)^2 \end{aligned}$$

La pente à haute fréquence vaut :

$$-40 \text{ dB/décade}$$

et une résonance existe si :

$$Q > \frac{1}{\sqrt{2}}$$

16 Application : circuit RLC série

On considère un circuit constitué d'une résistance R , d'une bobine d'inductance L et d'un condensateur C montés en série.

Les impédances complexes des trois dipôles sont :

$$Z_R = R, \quad Z_L = jL\omega, \quad Z_C = \frac{1}{jC\omega}.$$

L'impédance totale du circuit est donc :

$$Z = R + jL\omega + \frac{1}{jC\omega}$$

soit :

$$Z = R + j \left(L\omega - \frac{1}{C\omega} \right)$$

Selon le dipôle aux bornes duquel on prélève la tension de sortie, le circuit réalise différents types de filtres.

Sortie	Nature du filtre
u_C	Passe-bas
u_R	Passe-bande
u_L	Passe-haut

17 RLC série : sortie aux bornes du condensateur

La tension de sortie est prise aux bornes du condensateur :

$$s(t) = u_C(t).$$

La fonction de transfert est :

$$H(j\omega) = \frac{U_C}{E}.$$

En utilisant le diviseur de tension :

$$H(j\omega) = \frac{Z_C}{Z_R + Z_L + Z_C}.$$

Ainsi :

$$H(j\omega) = \frac{\frac{1}{jC\omega}}{R + jL\omega + \frac{1}{jC\omega}}.$$

En multipliant le numérateur et le dénominateur par $jC\omega$, on obtient :

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 - LC\omega^2 + jRC\omega}$$

17.1 Mise sous forme canonique

La forme canonique d'un passe-bas du deuxième ordre est :

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 - \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2 + j\frac{\omega}{Q\omega_0}}.$$

Par identification :

$$LC\omega^2 = \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2.$$

On obtient donc :

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

D'autre part :

$$RC\omega = \frac{\omega}{Q\omega_0}.$$

Ainsi :

$$RC = \frac{1}{Q\omega_0}.$$

D'où :

$$Q = \frac{1}{RC\omega_0}.$$

En utilisant :

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}},$$

on obtient :

$$Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}$$

La fonction de transfert devient finalement :

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 - \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2 + j \frac{\omega}{Q\omega_0}}$$

avec :

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad \text{et} \quad Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}$$

17.2 Nature du filtre

Étudions le comportement du filtre aux fréquences extrêmes.

Basses fréquences

Lorsque :

$$\omega \longrightarrow 0,$$

on obtient :

$$H(j\omega) \longrightarrow 1.$$

Ainsi :

$$s(t) \simeq e(t)$$

Les basses fréquences sont transmises.

Hautes fréquences

Lorsque :

$$\omega \longrightarrow +\infty,$$

on a :

$$H(j\omega) \simeq -\left(\frac{\omega_0}{\omega}\right)^2.$$

Ainsi :

$$|H| \longrightarrow 0$$

Les hautes fréquences sont atténuées.

Le circuit réalise donc un :

filtre passe-bas du deuxième ordre

La pente asymptotique à haute fréquence est :

$$-40 \text{ dB/décade}$$

18 RLC série : sortie aux bornes de la résistance

Prenons maintenant la tension de sortie aux bornes de la résistance :

$$s(t) = u_R(t).$$

La fonction de transfert est :

$$H(j\omega) = \frac{U_R}{E} = \frac{R}{R + jL\omega + \frac{1}{jC\omega}}.$$

En multipliant le numérateur et le dénominateur par $jC\omega$, on obtient :

$$H(j\omega) = \frac{jRC\omega}{1 - LC\omega^2 + jRC\omega}.$$

En utilisant :

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

et :

$$Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}},$$

on obtient :

$$RC\omega = \frac{\omega}{Q\omega_0}.$$

La fonction de transfert prend donc la forme canonique :

$$H(j\omega) = \frac{j \frac{\omega}{Q\omega_0}}{1 - \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2 + j \frac{\omega}{Q\omega_0}}$$

18.1 Nature du filtre

Pour :

$$\omega \longrightarrow 0,$$

on a :

$$H(j\omega) \longrightarrow 0$$

Les très basses fréquences sont donc atténuées.

Pour :

$$\omega \longrightarrow +\infty,$$

on obtient également :

$$H(j\omega) \longrightarrow 0$$

Les très hautes fréquences sont également atténuées.

En revanche, pour :

$$\omega = \omega_0,$$

le terme réel du dénominateur s'annule :

$$1 - \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2 = 0.$$

Ainsi :

$$H(j\omega_0) = \frac{j/Q}{j/Q}$$

donc :

$$H(j\omega_0) = 1$$

et :

$$|H(j\omega_0)| = 1$$

Le circuit transmet donc au maximum les fréquences situées autour de ω_0 .

Il constitue un :

filtre passe-bande du deuxième ordre

18.2 Gain du filtre passe-bande

En posant :

$$x = \frac{\omega}{\omega_0},$$

la fonction de transfert devient :

$$H(j\omega) = \frac{j \frac{x}{Q}}{1 - x^2 + j \frac{x}{Q}}.$$

Son module vaut :

$$|H| = \frac{\frac{x}{Q}}{\sqrt{(1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2}}}$$

À la pulsation propre :

$$x = 1,$$

donc :

$$|H|_{\max} = 1$$

18.3 Fréquences de coupure

Les pulsations de coupure ω_{c1} et ω_{c2} sont définies par :

$$|H| = \frac{|H|_{\max}}{\sqrt{2}}.$$

Comme :

$$|H|_{\max} = 1,$$

on a :

$$|H(\omega_{c1})| = |H(\omega_{c2})| = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

Elles délimitent la bande passante :

$$\omega_{c1} < \omega < \omega_{c2}$$

La largeur de la bande passante est :

$$\Delta\omega = \omega_{c2} - \omega_{c1}$$

Pour le circuit RLC série :

$$\Delta\omega = \frac{R}{L}$$

Or :

$$Q = \frac{\omega_0}{\Delta\omega}.$$

On retrouve :

$$Q = \frac{\omega_0 L}{R} = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}$$

18.4 Sélectivité

Le facteur de qualité caractérise la sélectivité du filtre passe-bande :

$$Q = \frac{\omega_0}{\Delta\omega}$$

Si Q est grand, alors :

$$\Delta\omega = \frac{\omega_0}{Q}$$

est faible.

Le filtre sélectionne alors une bande étroite de fréquences autour de ω_0 .

On dit que le filtre est **sélectif**.

$$Q \text{ grand} \implies \text{filtre très sélectif}$$

Inversement :

$$Q \text{ faible} \implies \text{bande passante large}$$

19 RLC série : filtre passe-haut du deuxième ordre

On considère le circuit RLC série et on prend cette fois la tension de sortie aux bornes de la bobine :

$$s(t) = u_L(t)$$

La fonction de transfert est définie par :

$$H(j\omega) = \frac{U_L}{E}.$$

Les impédances sont :

$$Z_R = R, \quad Z_L = jL\omega, \quad Z_C = \frac{1}{jC\omega}.$$

En appliquant le diviseur de tension :

$$H(j\omega) = \frac{Z_L}{Z_R + Z_L + Z_C}.$$

Ainsi :

$$H(j\omega) = \frac{jL\omega}{R + jL\omega + \frac{1}{jC\omega}}.$$

En multipliant le numérateur et le dénominateur par $jC\omega$, on obtient :

$$H(j\omega) = \frac{-LC\omega^2}{1 - LC\omega^2 + jRC\omega}$$

19.1 Mise sous forme canonique

On rappelle que :

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

et :

$$Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}$$

On a donc :

$$LC\omega^2 = \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2$$

et :

$$RC\omega = \frac{\omega}{Q\omega_0}.$$

La fonction de transfert devient :

$$H(j\omega) = \frac{-\left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2}{1 - \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2 + j\frac{\omega}{Q\omega_0}}$$

En posant :

$$x = \frac{\omega}{\omega_0}$$

on obtient la forme simplifiée :

$$H(j\omega) = \frac{-x^2}{1 - x^2 + j\frac{x}{Q}}$$

19.2 Nature du filtre

Étudions le comportement du filtre aux basses et aux hautes fréquences.

Basses fréquences

Pour :

$$\omega \ll \omega_0 \quad \Longleftrightarrow \quad x \ll 1,$$

le dénominateur est approximativement égal à 1.

Ainsi :

$$H(j\omega) \simeq -x^2.$$

Donc :

$$\boxed{|H| \simeq \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2}$$

Lorsque :

$$\omega \longrightarrow 0,$$

on obtient :

$$\boxed{|H| \longrightarrow 0}$$

Les basses fréquences sont donc fortement atténuées.

Hautes fréquences

Pour :

$$\omega \gg \omega_0 \quad \Longleftrightarrow \quad x \gg 1,$$

les termes en x^2 dominant.

Ainsi :

$$H(j\omega) \simeq \frac{-x^2}{-x^2}.$$

Donc :

$$\boxed{H(j\omega) \simeq 1}$$

et :

$$\boxed{|H| \simeq 1}$$

Les hautes fréquences sont donc transmises.

Le circuit réalise ainsi un :

filtre passe-haut du deuxième ordre

19.3 Gain en amplitude

À partir de :

$$H(j\omega) = \frac{-x^2}{1 - x^2 + j\frac{x}{Q}},$$

on obtient :

$$|H| = \frac{x^2}{\sqrt{(1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2}}}$$

soit :

$$|H| = \frac{\left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2}{\sqrt{\left[1 - \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2\right]^2 + \frac{1}{Q^2} \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2}}$$

19.4 Gain en décibels

Le gain en décibels est :

$$G_{dB} = 20 \log_{10} |H|.$$

On obtient :

$$G_{dB} = 40 \log_{10}(x) - 10 \log_{10} \left[(1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2} \right]$$

19.5 Étude asymptotique du gain

Basses fréquences

Pour :

$$x \ll 1,$$

on a :

$$|H| \simeq x^2.$$

Donc :

$$G_{dB} \simeq 20 \log_{10}(x^2).$$

Ainsi :

$$G_{dB} \simeq 40 \log_{10} \left(\frac{\omega}{\omega_0} \right)$$

La pente asymptotique est donc :

$$+40 \text{ dB/décade}$$

Hautes fréquences

Pour :

$$x \gg 1,$$

on a :

$$|H| \simeq 1.$$

Par conséquent :

$$G_{\text{dB}} \simeq 0 \text{ dB}$$

L'asymptote est donc horizontale.

19.6 Étude à la pulsation propre

Pour :

$$\omega = \omega_0 \quad \Longrightarrow \quad x = 1,$$

la fonction de transfert devient :

$$H(j\omega_0) = \frac{-1}{j/Q}.$$

Donc :

$$H(j\omega_0) = jQ.$$

Par conséquent :

$$|H(j\omega_0)| = Q$$

et :

$$G_{\text{dB}}(\omega_0) = 20 \log_{10}(Q)$$

La phase vaut :

$$\varphi(\omega_0) = +\frac{\pi}{2} = +90^\circ$$

Remarque :

La pulsation propre ω_0 n'est donc pas nécessairement une pulsation de coupure à -3 dB .

19.7 Phase

Pour les basses fréquences :

$$H(j\omega) \simeq - \left(\frac{\omega}{\omega_0} \right)^2.$$

Le nombre réel est négatif, donc :

$$\varphi \simeq \pi = 180^\circ$$

À la pulsation propre :

$$\varphi(\omega_0) = \frac{\pi}{2} = 90^\circ$$

Aux hautes fréquences :

$$H(j\omega) \simeq 1,$$

donc :

$$\varphi \simeq 0^\circ$$

On retient :

$$180^\circ \longrightarrow 90^\circ \longrightarrow 0^\circ$$

lorsque la fréquence augmente.

19.8 Résonance

Un filtre passe-haut du deuxième ordre peut également présenter une résonance.

Une résonance apparaît lorsque :

$$Q > \frac{1}{\sqrt{2}}$$

Le gain présente alors un maximum supérieur à sa valeur asymptotique à haute fréquence. Plus Q est grand, plus le phénomène de résonance est mar

20 Comparaison des filtres du deuxième ordre

En posant :

$$x = \frac{\omega}{\omega_0},$$

les trois formes canoniques peuvent être regroupées dans le tableau suivant :

Type de filtre	Fonction de transfert
Passe-bas	$H(j\omega) = \frac{H_0}{1 - x^2 + j\frac{x}{Q}}$
Passe-bande	$H(j\omega) = \frac{H_0 j\frac{x}{Q}}{1 - x^2 + j\frac{x}{Q}}$
Passe-haut	$H(j\omega) = \frac{-H_0 x^2}{1 - x^2 + j\frac{x}{Q}}$

20.1 Comportements asymptotiques

Filtre	Basses fréquences	Hautes fréquences	Pentes
Passe-bas	$ H \rightarrow H_0$	$ H \rightarrow 0$	$0 \rightarrow -40 \text{ dB/déc.}$
Passe-bande	$ H \rightarrow 0$	$ H \rightarrow 0$	$+20 \rightarrow -20 \text{ dB/déc.}$
Passe-haut	$ H \rightarrow 0$	$ H \rightarrow H_0$	$+40 \rightarrow 0 \text{ dB/déc.}$

20.2 Méthode pour reconnaître rapidement un filtre

Pour identifier la nature d'un filtre, il est souvent inutile de calculer immédiatement le module de sa fonction de transfert.

Il suffit d'étudier :

$$H(0) \quad \text{et} \quad H(+\infty)$$

On retient :

	$H(0)$	$H(+\infty)$
Passe-bas	H_0	0
Passe-bande	0	0
Passe-haut	0	H_0

Cette méthode permet d'identifier rapidement la nature du filtre avant toute étude détaillée.

21 Influence du facteur de qualité sur le diagramme de Bode

Considérons un filtre passe-bas du deuxième ordre de fonction de transfert :

$$H(j\omega) = \frac{H_0}{1 - \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2 + j\frac{\omega}{Q\omega_0}}$$

On introduit la pulsation réduite :

$$x = \frac{\omega}{\omega_0}$$

La fonction de transfert devient :

$$H(j\omega) = \frac{H_0}{1 - x^2 + j\frac{x}{Q}}$$

Le module est :

$$|H| = \frac{H_0}{\sqrt{(1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2}}}$$

et le gain en décibels :

$$G_{\text{dB}} = 20 \log_{10}(H_0) - 10 \log_{10} \left[(1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2} \right]$$

21.1 Diagramme asymptotique du gain

Basses fréquences

Pour :

$$x \ll 1,$$

on a :

$$H(j\omega) \simeq H_0.$$

Ainsi :

$$G_{\text{dB}} \simeq 20 \log_{10}(H_0)$$

L'asymptote est horizontale.

Si $H_0 = 1$:

$$G_{\text{dB}} \simeq 0 \text{ dB}$$

Hautes fréquences

Pour :

$$x \gg 1,$$

on obtient :

$$H(j\omega) \simeq -\frac{H_0}{x^2}.$$

Donc :

$$|H| \simeq \frac{H_0}{x^2}.$$

Ainsi :

$$G_{\text{dB}} \simeq 20 \log_{10}(H_0) - 40 \log_{10}(x)$$

L'asymptote possède donc une pente :

$$-40 \text{ dB/décade}$$

Les deux asymptotes se rencontrent pour :

$$x = 1$$

c'est-à-dire :

$$\omega = \omega_0$$

21.2 Gain à la pulsation propre

Pour :

$$x = 1,$$

on obtient :

$$|H(\omega_0)| = QH_0.$$

Ainsi :

$$G_{\text{dB}}(\omega_0) = 20 \log_{10}(QH_0)$$

soit :

$$G_{\text{dB}}(\omega_0) = 20 \log_{10}(H_0) + 20 \log_{10}(Q)$$

Pour $H_0 = 1$:

$$G_{\text{dB}}(\omega_0) = 20 \log_{10}(Q)$$

21.3 Recherche d'une résonance

Une résonance correspond à l'existence d'un maximum du gain pour une pulsation non nulle.

Comme :

$$|H| = \frac{H_0}{\sqrt{D(x)}}$$

avec :

$$D(x) = (1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2},$$

le gain est maximal lorsque $D(x)$ est minimal.

Développons :

$$D(x) = 1 - 2x^2 + x^4 + \frac{x^2}{Q^2}.$$

Donc :

$$D(x) = 1 + \left(\frac{1}{Q^2} - 2 \right) x^2 + x^4.$$

On dérive par rapport à x :

$$\frac{dD}{dx} = 2x \left(\frac{1}{Q^2} - 2 + 2x^2 \right).$$

Pour une résonance à une pulsation non nulle :

$$\frac{1}{Q^2} - 2 + 2x_r^2 = 0.$$

D'où :

$$x_r^2 = 1 - \frac{1}{2Q^2}.$$

Ainsi :

$$x_r = \sqrt{1 - \frac{1}{2Q^2}}$$

et :

$$\omega_r = \omega_0 \sqrt{1 - \frac{1}{2Q^2}}$$

Pour que ω_r soit réelle et non nulle, il faut :

$$1 - \frac{1}{2Q^2} > 0.$$

Ainsi :

$$Q > \frac{1}{\sqrt{2}}$$

Il y a donc résonance uniquement si :

$$Q > \frac{1}{\sqrt{2}}$$

21.4 Les trois cas à connaître

21.4.1 Cas 1 : $Q < \frac{1}{\sqrt{2}}$

Dans ce cas :

$$Q < \frac{1}{\sqrt{2}}$$

Il n'existe pas de pulsation de résonance non nulle.

Le gain décroît sans présenter de maximum.

On a donc :

Pas de résonance

La transition entre la bande passante et la bande atténuée est relativement progressive.

21.4.2 Cas 2 : $Q = \frac{1}{\sqrt{2}}$

Pour :

$$Q = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

on est à la limite d'apparition de la résonance.

À la pulsation propre :

$$|H(\omega_0)| = QH_0 = \frac{H_0}{\sqrt{2}}.$$

Ainsi :

$$G_{\text{dB}}(\omega_0) = G_{\text{dB,max}} - 3 \text{ dB}$$

Dans ce cas particulier :

$$\omega_c = \omega_0$$

Le cas :

$$Q = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

correspond au filtre de **Butterworth du deuxième ordre**.

Sa réponse en amplitude est maximale en bande passante sans présenter de pic de résonance.

21.4.3 Cas 3 : $Q > \frac{1}{\sqrt{2}}$

Lorsque :

$$Q > \frac{1}{\sqrt{2}}$$

le gain présente un maximum.

Il apparaît donc un phénomène de :

résonance

La pulsation de résonance est :

$$\omega_r = \omega_0 \sqrt{1 - \frac{1}{2Q^2}}$$

On remarque que :

$$\omega_r < \omega_0$$

Lorsque Q augmente, la pulsation de résonance se rapproche de ω_0 .

21.5 Gain maximal à la résonance

À la pulsation de résonance, on peut montrer que :

$$|H|_{\max} = \frac{H_0 Q}{\sqrt{1 - \frac{1}{4Q^2}}}$$

Cette expression n'est valable que lorsque :

$$Q > \frac{1}{\sqrt{2}}.$$

Lorsque Q devient grand :

$$\frac{1}{4Q^2} \ll 1,$$

donc :

$$|H|_{\max} \simeq Q H_0$$

et :

$$\omega_r \simeq \omega_0$$

Ainsi, pour un facteur de qualité élevé, le pic de résonance est important et situé très près de la pulsation propre.

21.6 Résumé de l'influence de Q

Valeur de Q	Résonance	Comportement
$Q < \frac{1}{\sqrt{2}}$	Non	Gain décroissant sans pic
$Q = \frac{1}{\sqrt{2}}$	Limite	Réponse de Butterworth
$Q > \frac{1}{\sqrt{2}}$	Oui	Présence d'un pic de résonance
$Q \gg 1$	Forte	Pic étroit et important

21.7 Diagramme de phase

Pour le filtre passe-bas du deuxième ordre :

$$H(j\omega) = \frac{H_0}{1 - x^2 + j \frac{x}{Q}}$$

Pour $H_0 > 0$, la phase évolue de :

$$0^\circ \longrightarrow -180^\circ$$

lorsque la fréquence augmente.

Aux basses fréquences :

$$\varphi \simeq 0^\circ$$

À la pulsation propre :

$$\varphi(\omega_0) = -90^\circ$$

Aux hautes fréquences :

$$\varphi \simeq -180^\circ$$

Le facteur de qualité Q modifie principalement la rapidité de la variation de la phase autour de ω_0 .

Plus Q est élevé, plus la variation de phase est rapide au voisinage de la pulsation propre.

21.8 Résultats essentiels à retenir

Pour un filtre passe-bas du deuxième ordre :

$$H(j\omega) = \frac{H_0}{1 - \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2 + j \frac{\omega}{Q\omega_0}}$$

$$\begin{aligned}
 \omega \ll \omega_0 : & \quad G_{\text{dB}} \simeq 20 \log_{10}(H_0) \\
 \omega \gg \omega_0 : & \quad \text{pente } -40 \text{ dB/décade} \\
 \omega = \omega_0 : & \quad |H| = QH_0 \\
 Q > \frac{1}{\sqrt{2}} : & \quad \text{présence d'une résonance} \\
 Q = \frac{1}{\sqrt{2}} : & \quad \omega_c = \omega_0
 \end{aligned}$$

22 Filtre passe-bande du deuxième ordre

22.1 Forme canonique

La fonction de transfert canonique d'un filtre passe-bande du deuxième ordre peut s'écrire :

$$H(j\omega) = H_0 \frac{j \frac{\omega}{Q\omega_0}}{1 - \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2 + j \frac{\omega}{Q\omega_0}}$$

où :

- H_0 représente le gain maximal ;
- ω_0 représente la pulsation propre ;
- Q représente le facteur de qualité.

On introduit la pulsation réduite :

$$x = \frac{\omega}{\omega_0}$$

La fonction de transfert devient :

$$H(j\omega) = H_0 \frac{j \frac{x}{Q}}{1 - x^2 + j \frac{x}{Q}}$$

Une autre forme particulièrement pratique est :

$$H(j\omega) = \frac{H_0}{1 + jQ \left(x - \frac{1}{x}\right)}$$

22.2 Étude qualitative

Étudions le comportement du filtre aux fréquences extrêmes.

Basses fréquences

Lorsque :

$$\omega \longrightarrow 0,$$

on obtient :

$$|H| \longrightarrow 0$$

Les très basses fréquences sont donc atténuées.

Hautes fréquences

Lorsque :

$$\omega \longrightarrow +\infty,$$

on obtient également :

$$|H| \longrightarrow 0$$

Les très hautes fréquences sont donc atténuées.

En revanche, pour :

$$\omega = \omega_0,$$

on a :

$$x = 1$$

et donc :

$$H(j\omega_0) = H_0$$

Ainsi :

$$|H(j\omega_0)| = H_0$$

Le filtre transmet donc principalement les fréquences situées autour de ω_0 .

Il s'agit d'un :

$$\text{filtre passe-bande}$$

22.3 Gain en amplitude

À partir de :

$$H(j\omega) = \frac{H_0}{1 + jQ \left(x - \frac{1}{x} \right)},$$

on obtient :

$$|H| = \frac{H_0}{\sqrt{1 + Q^2 \left(x - \frac{1}{x} \right)^2}}$$

soit :

$$|H| = \frac{H_0}{\sqrt{1 + Q^2 \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)^2}}$$

22.4 Gain maximal

Le gain est maximal lorsque le dénominateur est minimal.
Cela se produit lorsque :

$$x - \frac{1}{x} = 0.$$

Donc :

$$x^2 = 1.$$

Comme $\omega > 0$:

$$x = 1$$

soit :

$$\omega = \omega_0$$

Le gain maximal est alors :

$$|H|_{\max} = H_0$$

et :

$$G_{\text{dB},\max} = 20 \log_{10}(H_0)$$

Dans le cas d'un filtre passif pour lequel $H_0 = 1$:

$$G_{\text{dB},\max} = 0 \text{ dB}$$

22.5 Étude asymptotique

Basses fréquences : $\omega \ll \omega_0$

Lorsque :

$$x \ll 1,$$

la fonction de transfert vérifie :

$$H(j\omega) \simeq j \frac{H_0}{Q} x.$$

Donc :

$$|H| \simeq \frac{H_0}{Q} \frac{\omega}{\omega_0}$$

Le gain en décibels devient :

$$G_{\text{dB}} \simeq 20 \log_{10} \left(\frac{H_0}{Q} \right) + 20 \log_{10} \left(\frac{\omega}{\omega_0} \right).$$

La pente asymptotique vaut donc :

$$+20 \text{ dB/décade}$$

Hautes fréquences : $\omega \gg \omega_0$

Lorsque :

$$x \gg 1,$$

on obtient :

$$H(j\omega) \simeq \frac{H_0}{jQx}.$$

Donc :

$$|H| \simeq \frac{H_0}{Q} \frac{\omega_0}{\omega}$$

Le gain en décibels devient :

$$G_{\text{dB}} \simeq 20 \log_{10} \left(\frac{H_0}{Q} \right) - 20 \log_{10} \left(\frac{\omega}{\omega_0} \right).$$

La pente asymptotique vaut donc :

$$-20 \text{ dB/décade}$$

22.6 Diagramme de Bode asymptotique

On retient donc :

Domaine	Pente
$\omega \ll \omega_0$	+20 dB/décade
$\omega \gg \omega_0$	-20 dB/décade

Les deux asymptotes se rencontrent pour :

$$\omega = \omega_0$$

À cette pulsation, leur valeur est :

$$G_{\text{asyp}}(\omega_0) = 20 \log_{10} \left(\frac{H_0}{Q} \right)$$

Attention : cette valeur correspond aux asymptotes et non au gain réel.

Le gain réel à ω_0 vaut :

$$G_{\text{dB}}(\omega_0) = 20 \log_{10}(H_0)$$

22.7 Fréquences de coupure

Les pulsations de coupure ω_{c1} et ω_{c2} sont définies par :

$$|H(\omega_c)| = \frac{|H|_{\max}}{\sqrt{2}}$$

Comme :

$$|H|_{\max} = H_0,$$

on obtient :

$$\frac{H_0}{\sqrt{1 + Q^2 \left(x - \frac{1}{x}\right)^2}} = \frac{H_0}{\sqrt{2}}.$$

Ainsi :

$$1 + Q^2 \left(x - \frac{1}{x}\right)^2 = 2.$$

D'où :

$$Q^2 \left(x - \frac{1}{x}\right)^2 = 1$$

soit :

$$\left|x - \frac{1}{x}\right| = \frac{1}{Q}$$

Les deux solutions correspondent aux deux pulsations de coupure ω_{c1} et ω_{c2} .

22.8 Expression des pulsations de coupure

Pour la première pulsation de coupure :

$$x - \frac{1}{x} = -\frac{1}{Q}.$$

Après multiplication par x :

$$x^2 + \frac{x}{Q} - 1 = 0.$$

La solution positive est :

$$x_{c1} = \sqrt{1 + \frac{1}{4Q^2}} - \frac{1}{2Q}$$

Pour la deuxième pulsation de coupure :

$$x - \frac{1}{x} = \frac{1}{Q}.$$

On obtient :

$$x^2 - \frac{x}{Q} - 1 = 0.$$

La solution positive est :

$$x_{c2} = \sqrt{1 + \frac{1}{4Q^2}} + \frac{1}{2Q}$$

Ainsi :

$$\omega_{c1} = \omega_0 \left[\sqrt{1 + \frac{1}{4Q^2}} - \frac{1}{2Q} \right]$$

et :

$$\omega_{c2} = \omega_0 \left[\sqrt{1 + \frac{1}{4Q^2}} + \frac{1}{2Q} \right]$$

22.9 Propriétés des pulsations de coupure

On peut montrer que :

$$\omega_{c1}\omega_{c2} = \omega_0^2$$

Ainsi :

$$\omega_0 = \sqrt{\omega_{c1}\omega_{c2}}$$

La pulsation propre est donc la moyenne géométrique des deux pulsations de coupure.

22.10 Bande passante

La bande passante à -3 dB est définie par :

$$\Delta\omega = \omega_{c2} - \omega_{c1}$$

À partir des expressions précédentes :

$$\Delta\omega = \frac{\omega_0}{Q}$$

Par conséquent :

$$Q = \frac{\omega_0}{\Delta\omega}$$

En fréquence :

$$\Delta f = f_{c2} - f_{c1}$$

et :

$$Q = \frac{f_0}{\Delta f}$$

Ces relations sont fondamentales pour un filtre passe-bande du deuxième ordre.

22.11 Influence du facteur de qualité

Comme :

$$\Delta\omega = \frac{\omega_0}{Q},$$

on constate que lorsque Q augmente, la largeur de la bande passante diminue.

Ainsi :

$$Q \text{ grand} \implies \Delta\omega \text{ faible}$$

Le filtre laisse alors passer une bande étroite de fréquences autour de ω_0 .

On dit que le filtre est **sélectif**.

Inversement :

$$Q \text{ faible} \implies \Delta\omega \text{ grande}$$

Le filtre est alors moins sélectif.

22.12 Phase du filtre passe-bande

La fonction de transfert peut s'écrire :

$$H(j\omega) = \frac{H_0}{1 + jQ\left(x - \frac{1}{x}\right)}.$$

Pour $H_0 > 0$, la phase est :

$$\varphi(\omega) = -\arctan\left[Q\left(x - \frac{1}{x}\right)\right]$$

en tenant compte du domaine de variation de la phase.

Aux basses fréquences :

$$\varphi \simeq +90^\circ$$

À la pulsation propre :

$$\varphi(\omega_0) = 0^\circ$$

Aux hautes fréquences :

$$\varphi \simeq -90^\circ$$

Ainsi, lorsque la fréquence augmente :

$$+90^\circ \longrightarrow 0^\circ \longrightarrow -90^\circ$$

22.13 Bilan du filtre passe-bande

	$\omega \ll \omega_0$	$\omega = \omega_0$	$\omega \gg \omega_0$
$ H $	$\frac{H_0}{Q} \frac{\omega}{\omega_0}$	H_0	$\frac{H_0}{Q} \frac{\omega_0}{\omega}$
Pente	+20 dB/décade	—	−20 dB/décade
φ	+90°	0°	−90°

Les résultats fondamentaux à retenir sont :

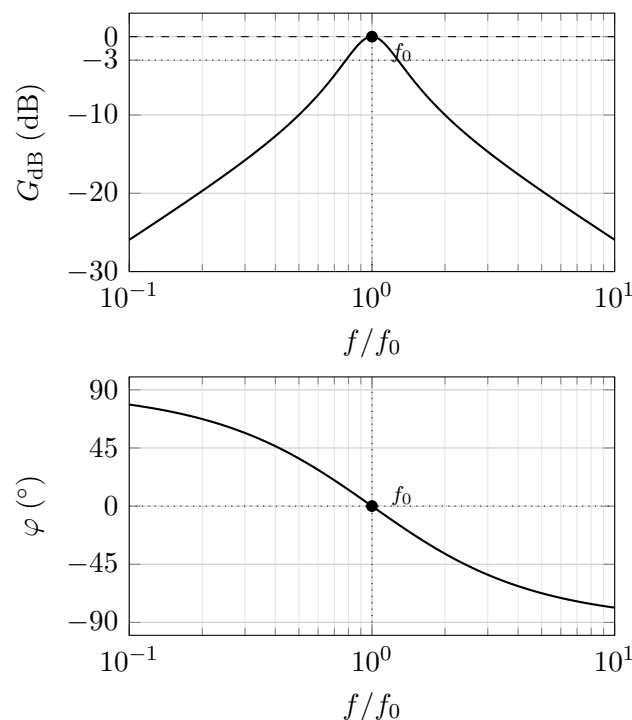
$$|H|_{\max} = H_0 \quad \text{pour} \quad \omega = \omega_0$$

$$\omega_0 = \sqrt{\omega_{c1}\omega_{c2}}$$

$$\Delta\omega = \omega_{c2} - \omega_{c1} = \frac{\omega_0}{Q}$$

et :

$$Q = \frac{\omega_0}{\Delta\omega} = \frac{f_0}{\Delta f}$$



23 Filtre coupe-bande du deuxième ordre

23.1 Définition

Un filtre **coupe-bande**, appelé également **filtre réjecteur**, atténue les fréquences situées autour d'une pulsation particulière ω_0 et transmet les basses et les hautes fréquences.

Sa forme canonique est :

$$H(j\omega) = H_0 \frac{1 - \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2}{1 - \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2 + j \frac{\omega}{Q\omega_0}}$$

où :

- H_0 est le gain en dehors de la bande coupée ;
- ω_0 est la pulsation propre ;
- Q est le facteur de qualité.

On introduit la pulsation réduite :

$$x = \frac{\omega}{\omega_0}$$

La fonction de transfert devient :

$$H(j\omega) = H_0 \frac{1 - x^2}{1 - x^2 + j \frac{x}{Q}}$$

23.2 Étude qualitative

Basses fréquences

Pour :

$$\omega \longrightarrow 0,$$

on a :

$$x \longrightarrow 0.$$

Ainsi :

$$H(j\omega) \longrightarrow H_0.$$

Donc :

$$|H| \longrightarrow H_0$$

Les basses fréquences sont transmises.

À la pulsation propre

Pour :

$$\omega = \omega_0,$$

on a :

$$x = 1.$$

Le numérateur s'annule :

$$1 - x^2 = 0.$$

Ainsi :

$$H(j\omega_0) = 0$$

et donc :

$$|H(j\omega_0)| = 0$$

La fréquence f_0 est donc totalement rejetée.

On parle d'**anti-résonance**.

Hautes fréquences

Pour :

$$\omega \longrightarrow +\infty,$$

on a :

$$x \longrightarrow +\infty.$$

Les termes dominants du numérateur et du dénominateur sont les termes en $-x^2$.

Ainsi :

$$H(j\omega) \simeq H_0 \frac{-x^2}{-x^2}.$$

Donc :

$$H(j\omega) \longrightarrow H_0$$

et :

$$|H| \longrightarrow H_0$$

Les hautes fréquences sont également transmises.

On a donc bien un :

$$\text{filtre coupe-bande}$$

23.3 Gain en amplitude

La fonction de transfert est :

$$H(j\omega) = H_0 \frac{1 - x^2}{1 - x^2 + j \frac{x^2}{Q}}.$$

Son module vaut :

$$|H| = H_0 \frac{|1 - x^2|}{\sqrt{(1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2}}}$$

On vérifie immédiatement que :

$$|H(0)| = H_0$$

$$|H(\omega_0)| = 0$$

et :

$$|H(+\infty)| = H_0$$

23.4 Gain en décibels

Le gain en décibels est :

$$G_{dB} = 20 \log_{10} |H|.$$

Ainsi :

$$G_{dB} = 20 \log_{10}(H_0) + 20 \log_{10} |1 - x^2| - 10 \log_{10} \left[(1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2} \right]$$

Pour :

$$\omega = \omega_0,$$

on a :

$$|H| = 0.$$

Par conséquent :

$$G_{dB}(\omega_0) \longrightarrow -\infty$$

23.5 Fréquences de coupure

Les pulsations de coupure ω_{c1} et ω_{c2} sont définies par :

$$|H(\omega_c)| = \frac{H_0}{\sqrt{2}}$$

On écrit donc :

$$H_0 \frac{|1 - x^2|}{\sqrt{(1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2}}} = \frac{H_0}{\sqrt{2}}.$$

Après simplification :

$$\frac{(1 - x^2)^2}{(1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2}} = \frac{1}{2}.$$

On obtient :

$$(1 - x^2)^2 = \frac{x^2}{Q^2}$$

soit :

$$|1 - x^2| = \frac{x}{Q}$$

Cette équation possède deux solutions positives x_{c1} et x_{c2} .

23.6 Expression des pulsations de coupure

Pour la première pulsation de coupure :

$$1 - x^2 = \frac{x}{Q}.$$

On obtient :

$$x^2 + \frac{x}{Q} - 1 = 0.$$

La solution positive est :

$$x_{c1} = \sqrt{1 + \frac{1}{4Q^2}} - \frac{1}{2Q}$$

Pour la deuxième pulsation de coupure :

$$x^2 - 1 = \frac{x}{Q}.$$

On obtient :

$$x^2 - \frac{x}{Q} - 1 = 0.$$

La solution positive est :

$$x_{c2} = \sqrt{1 + \frac{1}{4Q^2}} + \frac{1}{2Q}$$

Ainsi :

$$\omega_{c1} = \omega_0 \left[\sqrt{1 + \frac{1}{4Q^2}} - \frac{1}{2Q} \right]$$

et :

$$\omega_{c2} = \omega_0 \left[\sqrt{1 + \frac{1}{4Q^2}} + \frac{1}{2Q} \right]$$

23.7 Propriétés des pulsations de coupure

Le produit des pulsations de coupure vérifie :

$$\omega_{c1}\omega_{c2} = \omega_0^2$$

On en déduit :

$$\omega_0 = \sqrt{\omega_{c1}\omega_{c2}}$$

La pulsation propre est donc la moyenne géométrique des deux pulsations de coupure.

23.8 Largeur de la bande coupée

La largeur de la bande coupée est :

$$\Delta\omega = \omega_{c2} - \omega_{c1}$$

En utilisant les expressions précédentes :

$$\Delta\omega = \frac{\omega_0}{Q}$$

On obtient donc :

$$Q = \frac{\omega_0}{\Delta\omega}$$

En fréquence :

$$\Delta f = f_{c2} - f_{c1}$$

et :

$$Q = \frac{f_0}{\Delta f}$$

23.9 Influence du facteur de qualité

Comme :

$$\Delta\omega = \frac{\omega_0}{Q},$$

plus Q est grand, plus la bande rejetée est étroite :

$$Q \text{ grand} \implies \Delta\omega \text{ faible}$$

Le filtre élimine alors une bande très étroite autour de ω_0 .
Inversement :

$$Q \text{ faible} \implies \Delta\omega \text{ grande}$$

La bande de fréquences atténuées est alors plus large.

23.10 Diagramme de Bode

Aux basses fréquences :

$$|H| \simeq H_0,$$

donc :

$$G_{\text{dB}} \simeq 20 \log_{10}(H_0)$$

À la pulsation propre :

$$G_{\text{dB}}(\omega_0) \longrightarrow -\infty$$

Aux hautes fréquences :

$$|H| \simeq H_0,$$

donc :

$$G_{\text{dB}} \simeq 20 \log_{10}(H_0)$$

Le diagramme présente donc une forte atténuation centrée autour de ω_0 .

23.11 Bilan du filtre coupe-bande

	$\omega \ll \omega_0$	$\omega = \omega_0$	$\omega \gg \omega_0$
$ H $	H_0	0	H_0
G_{dB}	$20 \log_{10}(H_0)$	$-\infty$	$20 \log_{10}(H_0)$
Comportement	Transmis	Rejeté	Transmis

On retient les relations fondamentales :

$$H(j\omega_0) = 0$$

$$\omega_0 = \sqrt{\omega_{c1}\omega_{c2}}$$

$$\Delta\omega = \omega_{c2} - \omega_{c1} = \frac{\omega_0}{Q}$$

et :

$$Q = \frac{\omega_0}{\Delta\omega}$$